



---

Eva Besada Portas se licenció y doctoró, respectivamente, por las Facultades de Ciencias Físicas y de Informática de la Universidad Complutense de Madrid (UCM), en 1998 y 2004. Su actividad docente empezó en el año 2002 y ha sido desarrollada desde entonces en el Departamento de Arquitectura de Computadores de la UCM bajo las figuras de Profesora Ayudante de Escuela Universitaria (2002-2005), Profesora Ayudante Doctor (2005-2008,2010-2012), Profesora Contratada Doctor (2012-2019) y Profesora Titular de Universidad (2019-actualidad), adscritas inicialmente a la Facultad de Informática (2002-2011) y posteriormente a la Facultad de Ciencias Físicas (2011-actualidad). Además, durante el curso académico 1996-1997 disfrutó de una Beca de Colaboración del Ministerio de Educación y Ciencia (MEC), entre 1998-2001 de una beca de Formación del Personal de Investigación (UCM) del MEC y entre 2008-2010 de una Beca Príncipe de Asturias del MEC en la Universidad de Nuevo México (UNM, EEUU). También ha disfrutado de dos estancias de investigación predoctoral en la Universidad de Londres (1999, Reino Unido) y la Carnegie Mellon (2000, EEUU), y de tres estancias de investigación postdoctoral en la UNM (2006, 2007) y Google (2013, Boston, EEUU).

Su investigación, a lo largo de todos estos años, se ha centrado en números aspectos y técnicas de Inteligencia Artificial (IA), y su aplicación al ámbito de los vehículos no tripulados y autónomos. Entre las técnicas desarrolladas y utilizadas destacan los algoritmos de optimización bio-inspirados para la planificación de trayectorias de drones aéreos y acuáticos, los modelos probabilísticos y filtros de partículas para la predicción del estado de sistemas complejos, y las redes semánticas convolucionales para detectar cianobacterias en aguas embalsadas. Otras áreas de investigación en las que desarrolla su actividad investigadora son el modelado y la simulación, y la educación en control. Desde 2018, colidera el Grupo de Investigación de Ingeniería de Sistemas, Control, Automática y Robótica (ISCAR) de la UCM, y participa activamente, como investigadora principal o miembro del equipo de investigación, en diferentes proyectos competitivos de investigación en los que se desarrollan drones acuáticos inteligentes para monitorizar y mejorar la gestión de la calidad de aguas embalsadas. Publicaciones relacionadas con los diferentes proyectos y líneas de investigación pueden encontrarse en su [Google Scholar](#).

Durante algo más de 10 años fue Coordinadora del Máster Interuniversitario (UNED-UCM) de Ingeniería de Sistemas y de Control y Secretaría Académica de la Sección Departamental en la Facultad de Ciencias Físicas del Departamento de Arquitectura de Computadores y Automática de la UCM. En la actualidad es Vicedecana de Movilidad, Prácticas y Empleabilidad de la Facultad de Ciencias Físicas. Además, imparte docencia en diferentes titulaciones de las Facultades de Ciencias Físicas y de Informática de la UCM, y colabora activamente en la dirección de Trabajo Fin de Titulación de ambas Facultades. Ha dirigido 4 tesis doctorales relacionadas con el ámbito de la IA, y en la actualidad está dirigiendo otras 4.